

## МЕХАНИЧЕСКИЕ НАПРЯЖЕНИЯ ТЕПЛОЙ ПРИРОДЫ В ИЗДЕЛИЯХ ИЗ СВС- МАТЕРИАЛОВ

П.Ю.Гуляев, В.В.Евстигнеев, Д.В.Колесников, В.И.Пролубников, Н.П.Тубалов, С.В.Кожурин

Тепловые напряжения, возникающие в приграничных зонах соприкасающихся фаз за счет различий в их тепловых расширениях, которые носят локальный характер, распределены стохастически, и их величина может регулироваться рецептурно-технологическими факторами [1].

Микроскопический характер с областью существования, то есть соизмеримой с объемом натуральных изделий, носят механические напряжения, вызванные различием температур по объему изделия и отличием в тепловых расширениях синтезируемого материала и технологической оболочки.

Рассмотрим сначала температурные напряжения в изделиях типа (рис. 1) при симметричном относительно оси распределении температур. Физически это означает случай охлаждения синтезированного продукта от адиабатической температуры до температуры эксплуатации.

Из решения задачи теплопередачи [2, 3] температура по своду рассчитывается по уравнению:

$$T_r = \frac{\Delta T}{\lg \mu} \cdot \lg K, \quad (1)$$

где  $\Delta T$  – разница в температурах внутренней и внешней поверхностях полого цилиндра;  $K$  – отношение внешнего радиуса  $b$  к радиусу  $r$ ,  $\mu$  – вязкость жидкости.

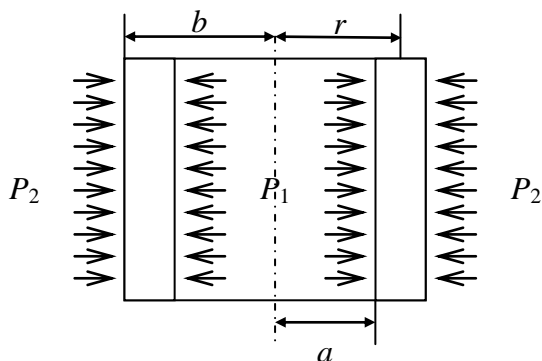


Рис. 1. Расчетная схема нагруженного внутренним и внешним давлением цилиндрического элемента

Согласно [2] после некоторых преобразований компоненты напряженного состояния могут быть рассчитаны по формулам:

$$\sigma_r(r) = \frac{E\alpha_n \Delta T(r)}{2(1-\mu)} \cdot \left( \frac{K^2-1}{\mu^2-1} - \frac{\ln K}{\ln \mu} \right), \quad (2)$$

$$\sigma_t(r) = \frac{E\alpha_n \Delta T(r)}{2(1-\mu)} \cdot \left( \frac{K^2+1}{\mu^2-1} - \frac{\ln K}{\ln \mu} + \frac{1}{\ln \mu} \right) \quad (3)$$

$$\sigma_z(r) = \frac{E\alpha_n \Delta T(r)}{2(1-\mu)} \cdot \left( \frac{2}{\mu^2-1} - r \cdot \frac{\ln K}{\ln \mu} + \frac{1}{\ln \mu} \right) \quad (4)$$

где  $\sigma_r$ ,  $\sigma_t$  и  $\sigma_z$  – радиальное, тангенциальное и осевое напряжения, соответственно,  $E_n$  – нормальная составляющая модуля упругости,  $\alpha_n$  – коэффициент теплового линейного расширения СВС-материала.

По этим формулам оценим напряженное состояние вблизи открытых поверхностей.

У внутренней поверхности ( $r = a$ , то есть при  $K = M$ , где  $M$  – отношение внешнего радиуса  $b$  к внешнему  $a$ ):

$$\sigma_r \Big|_{r=a} = 0 \quad (5)$$

$$\sigma_t \Big|_{r=a} = (\sigma_z)_{r=a} = \frac{E\alpha_n \Delta T}{2(1-\mu)} \cdot \left( \frac{1}{\ln \mu} - r \cdot \frac{\mu^2}{\mu^2-1} \right) \quad (6)$$

У наружной поверхности ( $r = b$ , то есть при  $K = 1$ ):

$$\sigma_r \Big|_{r=b} = 0 \quad (7)$$

$$\sigma_t \Big|_{r=b} = (\sigma_z)_{r=b} = \frac{E\alpha_n \Delta T}{2(1-\mu)} \cdot \left( \frac{1}{\ln \mu} - r \cdot \frac{2}{\mu^2-1} \right) \quad (8)$$

Наконец, рассмотрим наиболее общий случай, когда синтез производится с использованием жесткой технологической оболочки. Происхождение действующих напряжений в этой ситуации обязано прежде всего отличию в коэффициентах теплового линейного расширения СВС-материала  $\alpha_n$  и технологической оболочки (корпуса)  $\alpha_k$  (принятые здесь индексы далее будем рассматривать и на другие характеристика материала и корпуса). Механически это означает, давление  $P$  имеет смысл контактного давления  $P_k$ , величина которого вычисляется по формуле:

$$P_k = - \frac{(\alpha_n \Delta T_n - \alpha_k \Delta T_k) \cdot (\mu^2 - 1) E_n}{1 + (\mu_n \mu^2 + \mu^2 - 1) \frac{E_n}{1 + \mu_n} \cdot \frac{1}{D_k}}, \quad (9)$$

где  $\Delta T_n$  и  $\Delta T_k$  – перепады температуры по телу материала и корпуса соответственно;  $D_k$  – характеристика цилиндрической жесткости корпуса.

Кроме этого наличие теплового расширения материала и корпуса приведет к появлению осевой силы.

С учетом сказанного, радиальные и тангенциальные напряжения можно рассчитать по формулам (2) и (3), которые после простейших преобразований примут вид:

$$\sigma_r(r) = P_k \frac{\mu^2}{\mu^2 - 1} \cdot \left(1 - \frac{a^2}{r^2}\right), \quad (10)$$

$$\sigma_t(r) = -P_k \frac{\mu^2}{\mu^2 - 1} \cdot \left(1 + \frac{a^2}{r^2}\right), \quad (11)$$

и осевое напряжение:

$$\sigma_z(r) = \alpha_n \cdot \Delta T_n \cdot E_n - r \mu_n P_k \frac{\mu^2}{\mu^2 - 1}. \quad (12)$$

Подчеркнем постановочную зависимость формул (10)–(12). Дело в том, что температурные перепады, входящие в расчет  $P_k$ , не

имеют тривиального толкования. Формально эти перепады определяются как разность между равновесной температурой и температурой эксплуатации элемента (температура, до которой производится охлаждение материала от адиабатической температуры). Равновесную же температуру принято определять как температуру, при которой механические напряжения на границе материал-корпус отсутствуют. Собственно говоря, равновесная температура  $T_p$  является точкой отсчета тепловых напряжений типа (10)–(12), поскольку существование последних в интервале температур от  $T_{ад}$  (адиабатическая) до  $T_p$  (равновесного) маловероятно из-за высокой активности релаксационных явлений.

#### Литература

1. Разработка новых видов композиционных материалов с заданным комплексом физико-химических свойств. / Отчет АлтПИ, 1990. – 169с.
2. Пономарев С.Д., Бидерман В.А., Лахарев И.К. и др. Расчеты на прочность в машиностроении. – М.: Машгиз, 1958. – 568 с.
3. Итин В.И., Найдбороденко Ю.С. Высокотемпературный синтез интерметаллических соединений. – Томск: Изд-во ТГУ, 1989. – 209 с.